**Projektplan Cyber – Physical – Systems** Stand:26.10.2017

**Aufgabenverteilung:**

Dokumentation/ Präsentation Rojda, Melissa, Alex

Design Alex

Distanzbestimmung Tine

Kommunikation Johannes

Mbot Implementierung Daniel

Ampel Implementierung Chris

Verkehrsteilnehmer Geschwindigkeitsanpassung Rojda, Melissa

Verkehrsteilnehmer Energieeffizienz, Kommunikation Daniel, Tine, Chris, Johannes, Alex

🡪Entscheidung treffen

**Mittel:**

Ampel, Mbot/ E-Scooter Rasperry-Pi

Kommunikation UDP/ MQTT

Dokumentation Agganty/ MS-Projekt(Industrie) Lernplattform

Protokoll wöchentliches treffen:

Präsentation

Distanzbestimmung RFID

Programmiersprache Java/ C++/ Python später festlegen

1. Wo stehen wir?

M-Boot wurde zusammengebaut

Aufgabenverteilung abgeschlossen

Git-up Verteilung angelegt

1. **Bis wann soll das Projektziel und sollen Teilziele erreicht worden sein?**

**Prototyp A 07.12.2017**

**Prototyp B 10.01.2018**

\_\_\_ fürs nächste mal \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

Tagesordnungspunkte???

Protokoll- Melissa, Rojda fertig machen

Einer mit Regler auseinandersetzen

Regler implementieren und wie stellt man den ein

Lasten/ Pflichtenheft

Schritte bis nächste Woche 9.11.17

Analyse des Systems/ Pflichtenheft >Use Case/ Was wird mit System gemacht/ Aktivitätsdiagramm /Di Tine

>Steakholder Analyse /Di Alex

>Anwedungsfalldiagramme/ Klassendiagramme /Di Chris, Daniel

>Protokollanfertigung/ Mädels

>Pflichtenheft bis Donnerstag

>Projektplan überarbeiten/ Prozessgedanke

Di 7.11 13-14Uhr treffen fürs Projekt im Labor